

## Moto di un proiettile: calcolo del luogo dei punti descritto dai massimi delle traiettorie e calcolo della parabola di sicurezza

Dallo studio del moto di un proiettile abbiamo ricavato che il tempo a cui la quota è massima vale:

$$t_{max} = \frac{v_0 \sin \theta}{g} \quad (1)$$

Le coordinate del massimo  $x_{max}$ ,  $y_{max}$  si ottengono dalle equazioni di moto, calcolate al tempo  $t_{max}$

$$x_{max} = \frac{v_0^2 \sin \theta \cos \theta}{g} \quad (2)$$

$$y_{max} = \frac{v_0^2 \sin^2 \theta}{2g} \quad (3)$$

Il luogo dei punti descritto dai massimi delle traiettorie al variare dell'angolo di lancio  $\theta$  si può ottenere come segue. Si elevano al quadrato entrambi i membri dell'equazione 2. Osservando che  $\cos^2 \theta = 1 - \sin^2 \theta$  e ponendo  $a = v_0^2/g$ , l'eq. 2 diventa:

$$x_{max}^2 = a^2 \sin^2 \theta \cos^2 \theta = a^2 \sin^2 \theta (1 - \sin^2 \theta) \quad (4)$$

Dall'eq. 3 si ottiene:

$$\sin^2 \theta = \frac{2y_{max}}{a} \quad (5)$$

Sostituendo l'espressione di  $\sin^2 \theta$  (eq. 5) nell'eq. 4 si ottiene:

$$x_{max}^2 = 2y_{max}a - 4y_{max}^2 \quad (6)$$

L'eq. 6 è l'equazione di un'ellisse (in verde in Fig. 1) che rappresenta il luogo dei punti descritto dai massimi delle traiettorie ottenute per differenti angoli e assumendo una velocità iniziale costante in modulo (semicerchio rosso in Fig. 1 )

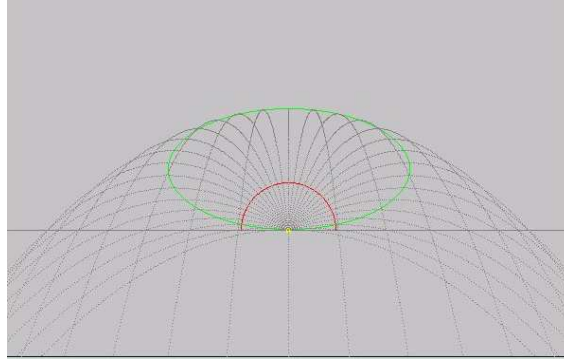


Figura 1:

## Parabola di sicurezza

Combinando le equazioni di moto che descrivono il moto di un proiettile, si determina la traiettoria:

$$y = x \tan \theta - \frac{x^2}{2a \cos^2 \theta} \quad (7)$$

Ci chiediamo quale sia la regione dello spazio entro cui un bersaglio è potenzialmente colpibile, e complementariamente, la regione dello spazio non accessibile (regione di "sicurezza").

Sfruttando la relazione  $1/\cos^2 \theta = 1 + \tan^2 \theta$ , possiamo riscrivere l'eq. 7 come segue:

$$\frac{x^2}{2a} \tan^2 \theta - x \tan \theta + y + \frac{x^2}{2a} = 0 \quad (8)$$

Si tratta di un'equazione quadratica in  $\tan \theta$ . In generale si ha:

$$\tan \theta_{1,2} = \frac{a}{x} \left( 1 \pm \frac{2}{a} \sqrt{\frac{a}{2} \left[ 1 - \frac{x^2}{a^2} \right] - y} \right) \quad (9)$$

Si hanno due soluzioni distinte <sup>1</sup> se il determinante è positivo, due soluzioni reali e coincidenti se il determinante è nullo, nessuna soluzione se il determinante è negativo. I punti le cui coordinate soddisfano la condizione

$$y > \frac{a}{2} \left[ 1 - \frac{x^2}{a^2} \right] \quad (10)$$

<sup>1</sup>Esistono due possibilità (due angoli) per raggiungere il bersaglio

non possono essere raggiunti dal proiettile per nessun valore dell'angolo  $\theta$  (determinante negativo). La curva in eq. 11 (parabola di "sicurezza")

$$y = \frac{a}{2} \left[ 1 - \frac{x^2}{a^2} \right] \quad (11)$$

deriva dall'involuppo di tutte le parabole che rappresentano le traiettorie possibili al variare dell'angolo di lancio  $\theta$ .